

ÁLGEBRAS NORMADAS ESPECIAIS E OS NÚMEROS OCTÔNIOS

José Kenedy Martins

Resumo

Neste trabalho apresentamos uma abordagem alternativa mais simplificada para a caracterização das álgebras normadas e obtemos os números octônios como uma álgebra normada caracterizada por algumas propriedades algébricas tais como não-associatividade e alternada. Além disso, ilustramos o processo de Cayley-Dickson para construção de novas álgebras e exemplificamos como o grupo de Lie excepcional G_2 pode ser visto como grupo dos automorfismos da álgebra dos octônios.

Abstract

In this piece of work, we introduce a different more direct approach for a characterization of normed algebras. By doing this, the octonions or Cayley numbers are obtained as a particular normed algebra endowed with certain features such as non-associative and alternate multiplicative law. Moreover, the Cayley-Dickson construction process of normed algebras is revisited and the exceptional Lie group G_2 is introduced as the automorphism group of the octonions algebra.

Palavras Chaves: Álgebras normadas, Octônios, Números de Cayley, Grupo de Lie Excepcional G_2 .

O processo de Cayley-Dickson para construção das álgebras normadas é bem conhecido. Entretanto fazemos aqui uma apresentação mais objetiva deste processo. Neste caminho naturalmente obtemos os números complexos, quatérnios e octônios como álgebras decorrentes. Algumas das propriedades destas álgebras são revistas. Focalizamos nossa atenção principalmente na multiplicação natural definida para os octônios e vemos como esta induz um produto vetorial em \mathbb{R}^7 . O grupo de automorfismos G_2 que preserva este produto vetorial é detalhado em algumas de suas propriedades algébricas e geométricas.

Definição 1 *Uma álgebra é um espaço vetorial real V munido de uma operação interna de multiplicação, não necessariamente associativa e com elemento unidade*

$1 \in V$. Uma **álgebra normada** B é uma álgebra dotada de produto interno $\langle \cdot, \cdot \rangle$ tal que

$$|xy| = |x||y| \quad \forall x, y \in B$$

onde $|x| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$.

Temos associados à álgebra B , os conjuntos $\Re B = \text{span}\{1\} = \{\lambda \cdot 1 / \lambda \in \mathbb{R}\} \subseteq B$ e $\Im B = (\Re B)^\perp$ que chamaremos respectivamente de parte real e parte imaginária de B . Além disso, para cada elemento $x = \Re x + \Im x$, consideramos o seu elemento conjugado complexo definido por $\bar{x} = \Re x - \Im x$. Desse modo, podemos também escrever:

$$\Re x = \frac{x + \bar{x}}{2} \quad e \quad \Im x = \frac{x - \bar{x}}{2}.$$

Observamos que para o caso da álgebra dos números complexos $B = \mathbb{C}$ temos $\Im(x + iy) = iy$ e não o que usualmente consideramos y !

Uma simples manipulação com as definições acima nos permite obter as seguintes propriedades algébricas elementares relativas aos conjugados em álgebras normadas:

- (i) Para cada elemento $x \in B$, tem-se $\overline{\bar{x}} = x$;
- (ii) Para quaisquer $x, y \in B$, tem-se $\overline{xy} = \bar{y}\bar{x}$. Em particular para $B = \mathbb{C}$ vale $\bar{z}\bar{w} = \bar{w}\bar{z} = \overline{zw}$. Entretanto, é bom ressaltar que álgebras normadas de dimensão maior deixam de ser comutativas;
- (iii) Para quaisquer $x, y \in B$ tem-se $\langle x, y \rangle = \Re(x\bar{y}) = \frac{1}{2}(x\bar{y} + y\bar{x})$

Proposição 1 Considere B uma álgebra normada. Então

- Para cada elemento não-nulo $x \in B$ existe um único inverso à esquerda e à direita $x^{-1} = \frac{\bar{x}}{|x|^2}$;
- Para quaisquer $x, y \in B$ com $x \neq 0$, as equações $xw = y$ e $wx = y$ podem ser resolvidas de modo único em w com soluções respectivamente iguais a $w = \frac{\bar{x}y}{|x|^2}$ e $w = \frac{y\bar{x}}{|x|^2}$.
- A álgebra B é **fracamente associativa**, ou seja, $(xy)z - x(yz)$ são alternados em x, y, z .

Vejamos agora um processo bem conhecido de construção de álgebras normadas usualmente chamado de Processo de Cayley-Dickson.

Proposição 2 Considere uma subálgebra $A \subset B$, $\epsilon \in A^\perp$, $|\epsilon| = 1$. Então $A\epsilon \perp A$ e

$$(a + b\epsilon)(c + d\epsilon) = (ac - \bar{d}b) + (da + b\bar{c})\epsilon \quad \forall a, b, c, d \in A.$$

Exemplo 1 $A = \mathbb{R}$, $B = \mathbb{C}$, $\epsilon = i$,

$$(a + bi)(c + di) = (ac - db) + (da + bc)i.$$

Observação 1 $\epsilon \in A^\perp \subset \mathfrak{S}B$ pois $1 \in A$. Assim, $\bar{\epsilon} = -\epsilon$ e $\epsilon^2 = -1$ uma vez que

$$1 = |\epsilon|^2 = \epsilon\bar{\epsilon} = \epsilon(-\epsilon) = -\epsilon^2.$$

Definição 2 Seja A uma álgebra. Considere definida num espaço vetorial $B := A \oplus A$ a seguinte multiplicação

$$(a, b)(c, d) := (ac - \bar{d}b, da + b\bar{c}).$$

Então isto transforma B em uma álgebra, que dizemos ter sido obtida de A através do **Processo de Cayley-Dickson**.

Observação 2 Para uma subálgebra $A \subset B$, a álgebra $A + \epsilon A$ é isomorfa a $A \oplus A$.

Definição 3 • $\mathbb{C} = \mathbb{R} \oplus \mathbb{R}$, os números complexos;

• $\mathbb{H} = \mathbb{C} \oplus \mathbb{C}$, os números quatérnios;

• $\mathbb{O} = \mathbb{H} \oplus \mathbb{H}$, os números de Cayley ou Octônios.

Consideramos os números octônios $\{1, i, j, k, e, ie, je, ke\}$ como uma base canônica para \mathbb{O} . Onde, $\mathbb{C} = \mathbb{R} + i.\mathbb{R}$, $\mathbb{H} = \mathbb{C} + j.\mathbb{C}$, $\mathbb{O} = \mathbb{H} + e.\mathbb{H}$.

Observação 3 Uma álgebra é dita **alternada** se o sinal da expressão $(xy)z - x(yz)$ é invertido com a troca das posições das variáveis x, y, z . Uma álgebra normada é alternada e trivialmente álgebras associativas são alternadas.

Proposição 3 Considere $B = A \oplus A$, então:

1. A álgebra B é comutativa se e somente se $A = \mathbb{R}$;
2. A álgebra B é associativa se e somente se A é comutativa;
3. A álgebra B é alternada se e somente se A é associativa.

Exemplo 2 A álgebra \mathbb{C} é comutativa e associativa. A álgebra \mathbb{H} é associativa e comutativa. A álgebra \mathbb{O} é alternada mas não é associativa ou comutativa. Portanto $\mathbb{O} \oplus \mathbb{O}$ não é alternada e desse modo não pode ser uma álgebra normada.

Proposição 4 (Hurwitz) As únicas álgebras normadas sobre \mathbb{R} são \mathbb{R} , \mathbb{C} , \mathbb{H} e \mathbb{O} .

Demonstração:

Considere uma álgebra normada B . Seja $A_1 = \Re B \cong \mathbb{R}$, então ou $A_1 = B$ ou existe $\epsilon_1 \in \mathfrak{S}B = A_1^\perp$ com $|\epsilon_1|^2 = 1$.

Considere $A_2 := A_1 + \epsilon_1 A_1 \subseteq B$. Temos $A_2 \cong A_1 \oplus A_1 \cong \mathbb{R} \oplus \mathbb{R} = \mathbb{C}$, assim se $A_2 = B$, nossa demonstração está completa.

Caso contrário, existe $\epsilon_2 \in A_2^\perp$ com $|\epsilon_2|^2 = 1$. Considere $A_3 := A_2 + \epsilon_2 A_2 \cong A_2 \oplus A_2 \cong \mathbb{H}$. Então $B = A_3$ ou existe $\epsilon_3 \in A_3^\perp$ com $|\epsilon_3|^2 = 1$.

Finalmente, considere $A_4 := A_3 + \epsilon_3 A_3 \cong A_3 \oplus A_3 \cong \mathbb{O}$. Então $B = A_4 \cong \mathbb{O}$ pois caso contrário o mesmo procedimento produziria uma subálgebra de B isomorfa a $\mathbb{O} \oplus \mathbb{O}$. Mas sabemos que $\mathbb{O} \oplus \mathbb{O}$ não é uma álgebra normada e isto é uma contradição.

◻

Proposição 5 (Artin) *Qualquer subálgebra de \mathbb{O} , gerada por dois elementos de \mathbb{O} é associativa.*

Corolário 1 *As álgebras \mathbb{O} , \mathbb{H} , \mathbb{C} e \mathbb{R} são normadas.*

$$|xy|^2 = (xy)(\overline{xy}) = (xy)(\overline{y}\overline{x}) = xy\overline{y}\overline{x} = |y|^2|x|^2 \quad \forall x, y \in \mathcal{O}.$$

O processo de Cayley-Dickson para construção de novas álgebras pode ser continuado a partir dos octônios produzindo álgebras de dimensão 16, 32, etc. Entretanto, nenhuma delas poderá ser mais de divisão, associativa ou normada. Com efeito, em Baez [BJC] é demonstrado que na álgebra de dimensão 16, obtida pelo processo, tem o conjunto de seus divisores de zero de norma unitária formando um subespaço isomorfo ao Grupo de Lie excepcional G_2 que apresentamos e discutimos abaixo.

O produto interno de uma álgebra normada B é dado por $(x, y) = \Re x\overline{y}$. Vamos definir um produto cross $\times : B \times B \rightarrow \Im B$ em \mathbb{R}^7 do seguinte modo:

$$x \times y = \Im(\overline{y}x) = \frac{1}{2}(\overline{y}x - \overline{x}y) = -\frac{1}{2}(\overline{x}y - \overline{y}x) = -\Im(\overline{x}y).$$

Observe que esta aplicação é bilinear e alternada ($x \times x = 0$). Fazendo a restrição deste produto ao subconjunto $\Im B$ obtemos $\times : \Im B \times \Im B \rightarrow \Im B$.

Considerando $B = \mathbb{H}$ nós temos $\Im B \cong \mathbb{R}^3$ o qual nos dá $\times : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, que é o produto vetorial usual de \mathbb{R}^3 .

Por outro lado, considerando $B = \mathbb{O}$, temos $\Im B \cong \mathbb{R}^7$ produzindo um produto vetorial $\times : \mathbb{R}^7 \times \mathbb{R}^7 \rightarrow \mathbb{R}^7$, no espaço vetorial \mathbb{R}^7 . Este produto vetorial satisfaz a seguinte propriedade fundamental:

$$u \times (v \times w) + (u \times v) \times w = 2(u, w)v - (u, v)w - (w, v)u. \quad (1)$$

e a partir dele, podemos definir um **produto triplo escalar** por $(u \times v, w)$ o qual é anti-simétrico. Em particular, $(u \times v, u) = 0$, ou seja, o vetor $u \times v$ é perpendicular a ambos vetores u e v .

O Grupo de Lie excepcional G_2 pode então ser obtido como o grupo de automorfismos de \mathbb{O} , ou seja,

$$G_2 = \{g \in GL_8(\mathbf{R}) : g(xy) = g(x)g(y) \quad \forall x, y \in \mathcal{O}\}.$$

Observemos que

$$x \in \mathfrak{SO} \iff x^2 \in \Re\mathbb{O}^- \cong \mathbb{R}^-.$$

Portanto

$$g(x) \in \mathfrak{SO} \iff x \in \mathfrak{SO}.$$

e assim, por linearidade

$$g(\bar{x}) = \overline{g(x)}.$$

Portanto g é uma isometria, uma vez que

$$|g(x)|^2 = g(x)\overline{g(x)} = g(x)g(\bar{x}) = g(x\bar{x}) = g(|x|^2) = |x|^2g(1) = |x|^2.$$

Em outras palavras, G_2 é subgrupo de $O(8)$.

Notemos que cada elemento $g \in G_2$ age trivialmente sobre $\mathbb{R} = \Re\mathbb{O} \subset \mathbb{O}$, i.e. $g(r) = r \forall r \in \mathbb{R}$. Assim, nós podemos considerar g como uma aplicação de \mathfrak{SO} em \mathfrak{SO} . E portanto G_2 é um subgrupo do grupo ortogonal $O(7)$ agindo sobre $\mathfrak{SO} \cong \mathbb{R}^7$.

Por outro lado, uma vez que G_2 é conexo e contém a matriz identidade, temos que G_2 não é apenas subgrupo de $O(7)$ mas sim de $SO(7)$. Disto segue-se que G_2 pode ser considerado como o grupo de automorfismos da estrutura (\mathbb{R}^7, \times) uma vez que $g(ab) = g(a)g(b)$ implica $g(a \times b) = g(a) \times g(b)$.

Definição 4 Uma **base- G_2** de \mathbb{R}^7 é uma base ortonormal $\{f_1, \dots, f_7\}$ de \mathbb{R}^7 tal que

$$f_3 = f_1 \times f_2, f_5 = f_1 \times f_4, f_6 = f_2 \times f_4, f_7 = f_3 \times f_4.$$

Portanto, se f_1, f_2, f_4 são vetores unitários e ortogonais tais que $f_4 \perp f_1 \times f_2$ então f_1, f_2, f_4 determina uma única G_2 -base, ou seja a condição extra de ortogonalidade possibilita determinar uma base para o espaço 7-dimensional a partir de 4 vetores cumprindo as condições acima.

Exemplo 3 A base canônica euclideana $\{e_1, \dots, e_7\}$ of \mathbb{R}^7 é uma base- G_2 .

Proposição 6 A estrutura (\mathbb{R}^7, \times) é gerada pelos vetores f_1, f_2, f_4 subordinados às relações:

$$f_i \times (f_j \times f_k) + (f_i \times f_j) \times f_k = 2\delta_{ik}f_j - \delta_{ij}f_k - \delta_{jk}f_i.$$

Em particular, qualquer subálgebra de \mathbb{R}^7 deve ter dimensão 0,1,3 or 7.

Uma base- G_2 tem a seguinte tábua de multiplicação:

$$f_i \times f_j = \begin{array}{c|cccccccc} i \setminus j & 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \\ \hline 1 & 0 & f_3 & -f_2 & f_5 & -f_4 & -f_7 & f_6 \\ \hline 2 & -f_3 & 0 & f_1 & f_6 & f_7 & -f_4 & -f_5 \\ \hline 3 & f_2 & -f_1 & 0 & f_7 & -f_6 & f_5 & -f_4 \\ \hline 4 & -f_5 & -f_6 & -f_7 & 0 & f_1 & f_2 & f_3 \\ \hline 5 & f_4 & -f_7 & f_6 & -f_1 & 0 & -f_3 & f_2 \\ \hline 6 & f_7 & f_4 & -f_5 & -f_2 & f_3 & 0 & -f_1 \\ \hline 7 & -f_6 & f_5 & f_4 & -f_3 & -f_2 & f_1 & 0 \end{array}$$

Para quaisquer duas bases- G_2 , digamos, $\{f_1, \dots, f_7\}$ e $\{\tilde{f}_1, \dots, \tilde{f}_7\}$ existe um único elemento $g \in G_2$ tal que $gf_i = \tilde{f}_i$ (simplesmente definimos g pela condição $gf_i = \tilde{f}_i$ e verificamos que este elemento está em G_2).

Também vemos que o elemento $g \in G_2$ que leva a base $\{e_1, \dots, e_7\}$ na base $\{f_1, \dots, f_7\}$ pode ser representado, na base canônica, pela matriz

$$(f_1 | \dots | f_7) \in SO(7).$$

Neste ponto é importante perceber que a estrutura algébrica (\mathbb{R}^7, \times) induz uma estrutura adicional na esfera $S^6 \subset \mathbb{R}^7$ do seguinte modo. Para cada ponto $p \in S^6$, consideramos a aplicação $J_p : T_p S^6 \rightarrow T_p S^6$ dada por $J_p(v) = p \times v$.

As propriedades do produto (\mathbb{R}^7, \times) mencionadas anteriormente nos dão de imediato que o tensor J cumpre a condição $J_p^2 = -I$ e assim com um pouco mais de geometria diferencial podemos obter (S^6, J) como uma variedade 6-dimensional munida de estrutura quase-complexa e quase khaleriana. Um dos estudos mais belos envolvendo esta estrutura é o das curvas quase-complexas de S^6 que são definidas como superfícies de S^6 cujos planos tangentes são invariantes sob ação de J . Estas curvas juntamente com a estrutura aqui apresentada são estudados em Bolton-Woodward [BW1].

Bibliografia

- [BJC] Baez, John C. University of California, Department of Mathematics - <http://math.ucr.edu/home/baez/Octonions/node1.html>
- [BW1] J.Bolton, L.M.Woodward - Almost complex curves of constant curvature in the nearly Kähler 6-sphere, *Geometry and Topology of Submanifolds V*, World Scientific, (1993) 54-67.
- [HL] Harvey, Lawson - Calibrated Geometries, *Acta Math.* **148**, 47-157
- [Ward] Ward, J.P. - Quaternions and Cayley numbers, Kluber Academic Publishers, 1997.

Prof. Dr. José Kenedy Martins.
Universidade Federal do Amazonas.
akay333@gmail.com
Fone 55-92-9122-8157